

演習問題

2025年5月29日

学籍番号

氏名

[問 1] 時刻 $t = 0$ における $|x\rangle$ 表示の波動関数 $\langle x|\Psi(t=0)\rangle = \Psi(t=0, x)$ が

$$\langle x|\Psi(t=0)\rangle = \frac{A}{x^2 + a^2},$$

で与えられているとする。ここで A, a は正の実数とする。必要であれば

$$\int_{-\infty}^{\infty} dx \frac{1}{(x^2 + 1)^2} = \int_{-\infty}^{\infty} dx \frac{x^2}{(x^2 + 1)^2} = \frac{\pi}{2},$$

を用いよ。

- (1) 規格化条件より A を a で表せ。
- (2) $\langle x \rangle, \langle x^2 \rangle, \sigma_x$ を求めよ。
- (3) $|p\rangle$ 表示の波動関数 $\langle p|\Psi(t=0)\rangle$ を求めよ。波動関数の変換則

$$\langle p|\Psi(t=0)\rangle = \int_{-\infty}^{\infty} dx \langle p|x\rangle \langle x|\Psi(t=0)\rangle = \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} \int_{-\infty}^{\infty} dx e^{-ipx/\hbar} \langle x|\Psi(t=0)\rangle,$$

および留数積分を用いるとよい。

- (4) $\langle p \rangle, \langle p^2 \rangle, \sigma_p$ を求めよ。
- (5) 不確定性関係 $\sigma_x \sigma_p \geq \frac{\hbar}{2}$ が成り立っていることを確かめよ。

[解 1]

(1)

$$\int_{-\infty}^{\infty} dx \left(\frac{A}{x^2 + a^2} \right)^2 \stackrel{x=ax'}{=} \frac{A^2}{a^3} \int_{-\infty}^{\infty} dx' \frac{1}{(x'^2 + 1)^2} = \frac{\pi A^2}{2a^3} = 1 \quad \Rightarrow \quad A = \sqrt{\frac{2a^3}{\pi}}.$$

(2)

$$\begin{aligned} \langle x \rangle &= A^2 \int_{-\infty}^{\infty} dx \frac{x}{(x^2 + a^2)^2} = 0, \\ \langle x^2 \rangle &= A^2 \int_{-\infty}^{\infty} dx \frac{x^2}{(x^2 + a^2)^2} \stackrel{x=ax'}{=} \frac{A^2}{a} \int_{-\infty}^{\infty} dx' \frac{x'^2}{(x'^2 + 1)^2} = \frac{\pi A^2}{2a} = a^2, \\ \sigma_x &= \sqrt{\langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2} = a. \end{aligned}$$

(3)

$$\begin{aligned}
\langle p|\Psi(t=0)\rangle &= \int_{-\infty}^{\infty} dx \langle p|x\rangle \langle x|\Psi(t=0)\rangle \\
&= \frac{1}{\sqrt{2\pi\hbar}} \int_{-\infty}^{\infty} dx e^{-ipx/\hbar} \langle x|\Psi(t=0)\rangle \\
&= \frac{A}{\sqrt{2\pi\hbar}} \int_{-\infty}^{\infty} dx e^{-ipx/\hbar} \frac{1}{(x-ia)(x+ia)} \\
&\stackrel{\text{留数積分}}{=} \begin{cases} \frac{A}{\sqrt{2\pi\hbar}} (-2\pi i) e^{-ip(-ia)/\hbar} \frac{1}{-ia-ia} & (p > 0) \\ \frac{A}{\sqrt{2\pi\hbar}} (2\pi i) e^{-ip(ia)/\hbar} \frac{1}{ia+ia} & (p < 0) \end{cases} \\
&= \sqrt{\frac{a}{\hbar}} e^{-a|p|/\hbar}.
\end{aligned}$$

(4)

$$\begin{aligned}
\langle p\rangle &= \frac{a}{\hbar} \int_{-\infty}^{\infty} dp p e^{-2a|p|/\hbar} = 0, \\
\langle p^2\rangle &= \frac{a}{\hbar} \int_{-\infty}^{\infty} dp p^2 e^{-2a|p|/\hbar} = \frac{a}{\hbar} \frac{\hbar^2}{4} \frac{\partial^2}{\partial a^2} \int_{-\infty}^{\infty} dp e^{-2a|p|/\hbar} = \frac{a}{\hbar} \frac{\hbar^2}{4} \frac{\partial^2}{\partial a^2} \left(\frac{\hbar}{a}\right) = \frac{\hbar^2}{2a^2}, \\
\sigma_p &= \sqrt{\langle p^2\rangle - \langle p\rangle^2} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}a}.
\end{aligned}$$

(5)

$$\sigma_x \sigma_p = a \cdot \frac{\hbar}{\sqrt{2}a} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} > \frac{\hbar}{2}.$$

[問 2] 時刻 $t=0$ において、系の状態 $|\Psi(t=0)\rangle$ が 2 つのエネルギー固有状態 $|\psi_1\rangle, |\psi_2\rangle$ の重ね合わせ

$$|\Psi(t=0)\rangle = a|\psi_1\rangle + b|\psi_2\rangle,$$

で与えられているとする。ただし簡単のため a, b は実数とし、 $|\psi_1\rangle, |\psi_2\rangle$ は束縛状態とする。それぞれのエネルギーを E_1, E_2 として、 $|x\rangle$ 表示の波動関数 $\langle x|\Psi(t=0)\rangle = \Psi(t, x)$ は

$$\Psi(t, x) = a\psi_1(x)e^{-iE_1 t/\hbar} + b\psi_2(x)e^{-iE_2 t/\hbar},$$

となる。束縛状態であるから、 $\psi_1(x), \psi_2(x)$ は実関数として一般性を失わない。このときの粒子の存在確率分布は

$$|\Psi(t, x)|^2 = a^2\psi_1(x)^2 + b^2\psi_2(x)^2 + 2ab\psi_1(x)\psi_2(x)\cos\left(\frac{E_2 - E_1}{\hbar}t\right),$$

となることを以前に見た。

(1) 粒子の存在確率は時間の関数として振動する。その振動周期 τ を求めよ。

(2) 大雑把に $\Delta E := E_2 - E_1, \Delta t := \tau$ とする。 $\Delta E \Delta t$ の値を求め、エネルギーと時間の不確定性関係 $\sigma_H \frac{\sigma_A}{d\langle A \rangle/dt} \geq \frac{\hbar}{2}$ と比較せよ。

[解 2]

(1) 振動部分は $\cos(\dots)$ から来るので

$$\tau = \frac{2\pi\hbar}{E_2 - E_1}.$$

(2)

$$\Delta E \Delta t = (E_2 - E_1) \frac{2\pi\hbar}{E_2 - E_1} = 2\pi\hbar > \frac{\pi}{2}\hbar.$$

[問 3]

(1) 生成消滅演算子は、位置演算子 \hat{x} と運動量演算子 \hat{p} を用いて

$$\text{消滅演算子 } \hat{a} := \frac{1}{\sqrt{2\hbar m\omega}} (i\hat{p} + m\omega\hat{x}), \quad \text{生成演算子 } \hat{a}^\dagger := \frac{1}{\sqrt{2\hbar m\omega}} (-i\hat{p} + m\omega\hat{x}),$$

と定義される。 \hat{x} と \hat{p} に成り立つ正準交換関係 $[\hat{x}, \hat{p}] = i\hbar$ を用いて

$$[\hat{a}, \hat{a}^\dagger] = 1,$$

を示せ。ただし、任意の演算子 \hat{A}, \hat{B} に対して交換子は $[\hat{A}, \hat{B}] := \hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A}$ で定義される。

(2) 調和振動子の Hamiltonian

$$\hat{H} = \frac{1}{2m}\hat{p}^2 + \frac{1}{2}m\omega^2\hat{x}^2,$$

が

$$\hat{H} = \hbar\omega\left(\hat{a}^\dagger\hat{a} + \frac{1}{2}\right),$$

と表されることを示せ。

(3) 状態 $|\psi\rangle$ が時間に依存しない Schrödinger 方程式 $\hat{H}|\psi\rangle = E|\psi\rangle$ を満たしているとする。このとき、(1)(2) の結果を使うことにより

$$\begin{aligned}\hat{H}(\hat{a}|\psi\rangle) &= (E - \hbar\omega)(\hat{a}|\psi\rangle), \\ \hat{H}(\hat{a}^\dagger|\psi\rangle) &= (E + \hbar\omega)(\hat{a}^\dagger|\psi\rangle),\end{aligned}$$

となることを示せ。これは、

- $\hat{a}|\psi\rangle$ も Schrödinger 方程式の解であり、エネルギー固有値 $E - \hbar\omega$ の固有ベクトルである
- $\hat{a}^\dagger|\psi\rangle$ も Schrödinger 方程式の解であり、エネルギー固有値 $E + \hbar\omega$ の固有ベクトルである

ことを意味している。ただし、 $\hat{a}|\psi\rangle$ も $\hat{a}^\dagger|\psi\rangle$ も 0 ベクトルではないとする。

[解 3]

(1) 正準交換関係 $[\hat{x}, \hat{p}] = i\hbar$ を用いて

$$\begin{aligned} [\hat{a}, \hat{a}^\dagger] &= \left[\frac{1}{\sqrt{2\hbar m\omega}} (i\hat{p} + m\omega\hat{x}), \frac{1}{\sqrt{2\hbar m\omega}} (-i\hat{p} + m\omega\hat{x}) \right] \\ &= \frac{1}{2\hbar m\omega} [i\hat{p} + m\omega\hat{x}, -i\hat{p} + m\omega\hat{x}] \\ &= \frac{1}{2\hbar m\omega} ([i\hat{p}, -i\hat{p}] + [i\hat{p}, m\omega\hat{x}] + [m\omega\hat{x}, -i\hat{p}] + [m\omega\hat{x}, m\omega\hat{x}]) \\ &= 1, \end{aligned}$$

となる。

(2) 生成消滅演算子を用いて Hamiltonian を書き直すと

$$\begin{aligned} \hat{H} &= \frac{1}{2m}\hat{p}^2 + \frac{1}{2}m\omega^2\hat{x}^2 \\ &= \frac{1}{2m} \left[i\sqrt{\frac{\hbar m\omega}{2}} (\hat{a} - \hat{a}^\dagger) \right]^2 + \frac{1}{2}m\omega^2 \left[\sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\hat{a} + \hat{a}^\dagger) \right]^2 \\ &= -\frac{\hbar\omega}{4} (\hat{a} - \hat{a}^\dagger)^2 + \frac{\hbar\omega}{4} (\hat{a} + \hat{a}^\dagger)^2 \\ &= -\frac{\hbar\omega}{4} (\hat{a}\hat{a} - \hat{a}\hat{a}^\dagger - \hat{a}^\dagger\hat{a} + \hat{a}^\dagger\hat{a}^\dagger) + \frac{\hbar\omega}{4} (\hat{a}\hat{a} + \hat{a}\hat{a}^\dagger + \hat{a}^\dagger\hat{a} + \hat{a}^\dagger\hat{a}^\dagger) \\ &= \frac{\hbar\omega}{2} (\hat{a}\hat{a}^\dagger + \hat{a}^\dagger\hat{a}) \\ &= \hbar\omega \left(\hat{a}^\dagger\hat{a} + \frac{1}{2} \right), \end{aligned}$$

となる。

(3) まず $\hat{a}|\psi\rangle$ について、

$$\begin{aligned} \hat{H}(\hat{a}|\psi\rangle) &= \hbar\omega \left(\hat{a}^\dagger\hat{a} + \frac{1}{2} \right) (\hat{a}|\psi\rangle) \\ &= \hbar\omega \left(\hat{a}^\dagger\hat{a}\hat{a} + \frac{1}{2}\hat{a} \right) |\psi\rangle \\ &\stackrel{[\hat{a}, \hat{a}^\dagger]=1}{=} \hbar\omega \left[(\hat{a}\hat{a}^\dagger - 1)\hat{a} + \frac{1}{2}\hat{a} \right] |\psi\rangle \\ &= \hat{a} \left[\hbar\omega \left(\hat{a}^\dagger\hat{a} + \frac{1}{2} \right) - \hbar\omega \right] |\psi\rangle \\ &= \hat{a} (\hat{H} - \hbar\omega) |\psi\rangle \\ &\stackrel{|\psi\rangle \text{ の定義}}{=} \hat{a} (E - \hbar\omega) |\psi\rangle \\ &\stackrel{\hat{a} \text{ と数は交換する}}{=} (E - \hbar\omega) (\hat{a}|\psi\rangle). \end{aligned}$$

同様に、 $\hat{a}^\dagger|\psi\rangle$ について、

$$\begin{aligned}
 \hat{H}(\hat{a}^\dagger|\psi\rangle) &= \hbar\omega\left(\hat{a}^\dagger\hat{a} + \frac{1}{2}\right)(\hat{a}^\dagger|\psi\rangle) \\
 &= \hbar\omega\left(\hat{a}^\dagger\hat{a}\hat{a}^\dagger + \frac{1}{2}\hat{a}^\dagger\right)|\psi\rangle \\
 &\stackrel{[\hat{a},\hat{a}^\dagger]=1}{=} \hbar\omega\left[\hat{a}^\dagger(\hat{a}^\dagger\hat{a} + 1) + \frac{1}{2}\hat{a}^\dagger\right]|\psi\rangle \\
 &= \hat{a}^\dagger\left[\hbar\omega\left(\hat{a}^\dagger\hat{a} + \frac{1}{2}\right) + \hbar\omega\right]|\psi\rangle \\
 &= \hat{a}^\dagger(\hat{H} + \hbar\omega)|\psi\rangle \\
 &\stackrel{|\psi\rangle\text{の定義}}{=} \hat{a}^\dagger(E + \hbar\omega)|\psi\rangle \\
 &\stackrel{\hat{a}^\dagger\text{と数は交換する}}{=} (E + \hbar\omega)(\hat{a}^\dagger|\psi\rangle).
 \end{aligned}$$

[問 4] 調和振動子の基底状態 $|\psi_0\rangle$ は $\hat{a}|\psi_0\rangle = 0$ で与えられる。

(1) 基底状態 $|\psi_0\rangle$ の定義式 $\hat{a}|\psi_0\rangle = 0$ に左から $\langle x|$ を掛け、 $\langle x|\hat{x}|\dots\rangle = x\langle x|\dots\rangle$ および $\langle x|\hat{p}|\dots\rangle = -i\hbar\frac{d}{dx}\langle x|\dots\rangle$ を用いることにより、 $\psi_0(x) = \langle x|\psi_0\rangle$ に対する微分方程式

$$\left(\hbar\frac{d}{dx} + m\omega x\right)\psi_0(x) = 0,$$

を導け。

(2) (1) の微分方程式を解くことで、

$$\psi_0(x) = \left(\frac{m\omega}{\pi\hbar}\right)^{\frac{1}{4}} e^{-\frac{m\omega}{2\hbar}x^2},$$

が得られることを示せ。

[解 4]

(1) $|\psi_0\rangle$ の定義式より

$$\begin{aligned}
 \langle x|\hat{a}|\psi_0\rangle = 0 &\quad \Rightarrow \quad \frac{1}{\sqrt{2\hbar m\omega}} \langle x|(i\hat{p} + m\omega\hat{x})|\psi_0\rangle = 0 \\
 \langle x|\hat{p}|\dots\rangle &\stackrel{=-i\hbar\frac{d}{dx}\langle x|\dots\rangle}{\Rightarrow} \left(\hbar\frac{d}{dx} + m\omega x\right)\langle x|\psi_0\rangle = 0 \\
 \psi_0(x) &\stackrel{:=\langle x|\psi_0\rangle}{\Rightarrow} \left(\hbar\frac{d}{dx} + m\omega x\right)\psi_0(x) = 0,
 \end{aligned}$$

となる。

(2) (1) の微分方程式を解くと

$$\begin{aligned}
 \left(\hbar\frac{d}{dx} + m\omega x\right)\psi_0(x) = 0 &\quad \Rightarrow \quad \frac{d}{dx} \ln \psi_0(x) = -\frac{m\omega}{\hbar}x \\
 &\quad \Rightarrow \quad \ln \psi_0(x) = -\frac{m\omega}{2\hbar}x^2 \\
 &\quad \Rightarrow \quad \ln \psi_0(x) = -\frac{m\omega}{2\hbar}x^2 + \text{定数} \\
 &\quad \Rightarrow \quad \psi_0(x) = a_0 e^{-\frac{m\omega}{2\hbar}x^2},
 \end{aligned}$$

となる。ただし a_0 は正の実数に取る。規格化条件より

$$\int_{-\infty}^{\infty} dx |\psi_0(x)|^2 = a_0^2 \int_{-\infty}^{\infty} dx e^{-\frac{m\omega}{\hbar}x^2} = a_0^2 \sqrt{\frac{\pi\hbar}{m\omega}} = 1 \quad \Rightarrow \quad a_0 = \left(\frac{m\omega}{\pi\hbar}\right)^{\frac{1}{4}},$$

であるから、

$$\psi_0(x) = \left(\frac{m\omega}{\pi\hbar}\right)^{\frac{1}{4}} e^{-\frac{m\omega}{2\hbar}x^2},$$

となる。